

*С.Н. Зиненко*

# *Математический анализ*

*Интегрирование функций одной переменной*

*(теория к задачам)*

2018

## Интегрирование функций

### Теория

**Первообразной** функции  $f(x)$  на интервале  $(a, b)$  называется функция  $F(x)$  такая, что

$$F'(x) = f(x) \quad \text{или} \quad dF(x) = f(x)dx \quad \forall x \in (a, b)$$

**Неопределенным интегралом** называется совокупность всех первообразных

$$\int f(x)dx = F(x) + \text{const}$$

Нахождение интеграла сводится к восстановлению первообразной  $F(x)$  по ее производной  $f(x)$  или, что, то же самое, по ее дифференциалу  $f(x)dx$ , так что интегрирование является операцией обратной дифференцированию

$$d(F(x) + c) = \cancel{d} f(x)dx = f(x)dx \quad \Leftrightarrow \quad \int f(x)dx = \cancel{\int} (F(x) + c) = F(x) + c$$

Правила интегрирования вытекают из соответствующих правил дифференцирования  
**Теорема** (правила интегрирования)

Пусть

$$1) u = f(x), \quad v = g(x)$$

$\Rightarrow$

1) **Линейность**

$$\int (\alpha f(x) + \beta g(x))dx = \alpha \int f(x)dx + \beta \int g(x)dx \quad \int (\alpha u + \beta v)dx = \alpha \int u dx + \beta \int v dx$$

2) **Интегрирование по частям**

$$\int f(x) \cdot g'(x)dx = f(x) \cdot g(x) - \int g(x) \cdot f'(x)dx \quad \int u dv = uv - \int v du$$

3) **Интегрирование подстановкой**

$$\int f(g(x)) \cdot g'(x)dx = \int f(g(x))dg(x) = \left[ g(x) = y \right] = \int f(y)dy \quad \int u(v) v' dx = \int u(v) dv$$

**Таблица  
дифференциалов**

**Таблица  
неопределенных интегралов**

$d e^x = e^x dx$	$\int e^x dx = e^x + c$
$d \ln x  = \frac{1}{x} dx$	$\int \frac{1}{x} dx = \ln x  + c$
$d x^\alpha = \alpha x^{\alpha-1} dx$	$\int x^\beta dx = \frac{x^{\beta+1}}{\beta+1} + c$
$d \sin x = \cos x dx$	$\int \cos x dx = \sin x + c$
$d \cos x = -\sin x dx$	$\int \sin x dx = -\cos x + c$
$d \operatorname{tg} x = \frac{1}{\cos^2 x} dx$	$\int \frac{1}{\cos^2 x} dx = \operatorname{tg} x + c$
$d \operatorname{ctg} x = -\frac{1}{\sin^2 x} dx$	$\int \frac{1}{\sin^2 x} dx = -\operatorname{ctg} x + c$
$d \arcsin x = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx$	$\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \arcsin x + c$
$d \operatorname{arc} \operatorname{tg} x = \frac{1}{1+x^2} dx$	$\int \frac{1}{1+x^2} dx = \operatorname{arc} \operatorname{tg} x + c$
$d \ln x + \sqrt{x^2 \pm 1}  = \frac{1}{\sqrt{x^2 \pm 1}} dx$	$\int \frac{1}{\sqrt{x^2 \pm 1}} dx = \ln x + \sqrt{x^2 \pm 1}  + c$

Таблица неопределенных интегралов по существу является таблицей дифференциалов прочтенной наоборот “справа-налево”

## 16. Интегрирование “подстановкой” и “по частям”

Отметим некоторые полезные при интегрировании советы

- постоянный множитель, не задумываясь, выносим за знак интеграла

$$\int c \cdot f(x) dx = c \cdot \int f(x) dx$$

- интеграл от суммы функций (как правило) разбиваем в сумму интегралов

$$\int (f(x) + g(x)) dx = \int f(x) dx + \int g(x) dx$$

- любой корень преобразуем в степень с дробным показателем

$$\int \dots \sqrt[n]{f(x)} \dots dx = \int \dots (f(x))^{\frac{1}{n}} \dots dx$$

- если на дифференцирование удобно смотреть как на своеобразную операцию “вынесения” функции из-под знака дифференциала  $d$  с превращением в свою производную, то на операцию интегрирования, наоборот, “внесения” функции назад под знак дифференциала  $d$  с восстановлением в первообразную. Отметим, что “выносить” или “вносить” мы умеем только функции из нашей таблицы

$$dF(x) = \overset{f(x)}{\curvearrowright} d \dots x = f(x) dx \quad \Leftrightarrow \quad \int f(x) dx = \int \dots \overset{F(x)}{\curvearrowright} d \dots x = F(x) + c$$

- оба основных метода интегрирования (“подстановкой” и “по частям”) имеют одинаковое начало: необходимо “единую” подынтегральную функцию разбить в произведение двух сомножителей  $f \cdot g'$ , в одном из них узнать (вспомнить строку из таблицы неопределенных интегралов!) производную  $g'$  некоторой функции-первообразной  $g$ , внести  $g'$  под знак дифференциала  $d$ , превратив в  $g$

$$\int f(\dots) \cdot \overset{g(x)}{\curvearrowright} g'(x) dx = \int f(\dots) d g(x)$$

- если оставшаяся перед знаком дифференциала  $d$  функция  $f(\dots)$  представляет собой сложную функцию от  $g(x)$ :  $f(g(x))$ , то делаем замену переменных (интегрирование “подстановкой”)

$$\int f(g(x)) \cdot \overset{\curvearrowright}{g'(x)} dx = \int f(g(x)) d g(x) = \left[ g(x) = y \right] = \int f(y) dy$$

- если функции  $f(x)$  и  $g(x)$  никак не связаны между собой, то интегрируем “по частям”, надеясь, что новое выражение  $g(x) \cdot f'(x)$  интегрировать легче (например, это функция из нашей таблицы)

$$\int f(x) \cdot \overset{\curvearrowright}{g'(x)} dx = \int f(x) d g(x) = f(x) \cdot g(x) - \int g(x) \overset{\curvearrowright}{d f(x)} = f(x) \cdot g(x) - \int g(x) \cdot f'(x) dx$$

## 17. Интегрирование рациональных дробей (“вещественный случай”)

Правильная рациональная дробь

$$R(x) = \frac{P_n(x)}{Q_m(x)} = \frac{a_n x^{\overline{n}} + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_0}{b_m x^{\overline{m}} + b_{m-1} x^{m-1} + \dots + b_0}, \quad (n < m)$$

может быть разложена в сумму простейших вещественных рациональных дробей по корням знаменателя. Если  $x_0$  вещественный корень знаменателя кратности  $k$ , то знаменатель  $Q_m(x)$  разлагается на множители вида

$$Q_m(x) = (x - x_0)^k (\dots)$$

что в свою очередь порождает цепочку из  $k$  простейших вещественных рациональных дробей

$$\frac{P_n(x)}{Q_m(x)} = \frac{P_n(x)}{(x - x_0)^k (\dots)} = \left( \frac{A_k}{(x - x_0)^k} + \frac{A_{k-1}}{(x - x_0)^{k-1}} + \dots + \frac{A_1}{(x - x_0)^1} \right) + \dots$$

**Замечание.** Коэффициенты  $A_k, A_{k-1}, \dots, A_1$  всегда можно найти универсальным “методом неопределенных коэффициентов”. Для этого приводим сумму простейших дробей с неопределенными коэффициентами к общему знаменателю  $Q_m(x)$  и приравниваем числители, т.е. коэффициенты при одинаковых степенях  $x^n, x^{n-1}, \dots, x^0$ . Решив полученную систему линейных уравнений, находим коэффициенты.

В частных случаях (например, когда корень  $x_0$  простой  $k=1$ ) удобно пользоваться частными приемами.

## 18. Интегрирование рациональных дробей (“комплексный случай”)

*Правильная рациональная дробь*

$$R(x) = \frac{P_n(x)}{Q_m(x)} = \frac{a_n x^{(n)} + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_0}{b_m x^{(m)} + b_{m-1} x^{m-1} + \dots + b_0}, \quad (n < m)$$

*может быть разложена в сумму простейших вещественных рациональных дробей по корням знаменателя.*

*Если  $z_0, \bar{z}_0$  пара комплексно сопряженных корней знаменателя кратности  $l$ , то полином  $Q_m(x)$  разлагается на вещественные множители вида*

$$Q_m(x) = (x^2 - 2px + q)^l (\dots)$$

*где*

$$x^2 - 2px + q = (x - z_0)(x - \bar{z}_0) = x^2 - (z_0 + \bar{z}_0)x + z_0 \bar{z}_0 = x^2 - 2\operatorname{Re} z_0 x + |z_0|^2$$

*что в свою очередь порождает цепочку из  $l$  простейших вещественных рациональных дробей*

$$\frac{P_n(x)}{Q_m(x)} = \frac{P_n(x)}{(x^2 - 2px + q)^l (\dots)} = \left( \frac{M_l x + N_l}{(x^2 - 2px + q)^l} + \frac{M_{l-1} x + N_{l-1}}{(x^2 - 2px + q)^{l-1}} + \dots + \frac{M_1 x + N_1}{(x^2 - 2px + q)^1} \right) + \dots$$

**Замечание.** Коэффициенты  $M_l, N_l; M_{l-1}, N_{l-1}; \dots; M_1, N_1$  всегда можно найти универсальным “методом неопределенных коэффициентов”. Для этого приводим сумму простейших дробей с неопределенными коэффициентами к общему знаменателю  $Q_m(x)$  и приравниваем числители, т.е. коэффициенты при одинаковых степенях  $x^n, x^{n-1}, \dots, x^0$ . Решив полученную систему линейных уравнений, находим коэффициенты.

*В частных случаях (например, когда корни  $z_0, \bar{z}_0$  простые  $l=1$ ) удобно пользоваться частными приемами.*

## 19. Интегрирование некоторых иррациональных функций

Интегралы вида

$$\int \frac{Mx + N}{\sqrt{\pm(x^2 - 2px + q)}} dx$$

можно находить аналогично интегралам от простейшей рациональной дроби с простой парой комплексно сопряженных корней в знаменателе.

Интегралы вида

$$\int R\left(x, \sqrt[k]{\frac{ax+b}{cx+d}}\right) dx$$

заменой переменных

$$\left[ \sqrt[k]{\frac{ax+b}{cx+d}} = y \Rightarrow x = \frac{b-dy^k}{cy^k-a} \Rightarrow dx = \frac{(ad-bc)ky^{k-1}}{(cy^k-a)^2} dy \right]$$

сводятся к интегрированию некоторой рациональной дроби

$$\int R\left(\frac{b-dy^k}{cy^k-a}, y\right) \frac{(ad-bc)ky^{k-1}}{(cy^k-a)^2} dy$$

Дифференциальный бином  $\int x^m (a + bx^n)^p dx$  интегрируется в следующих трех случаях:

1)  $p$  – целое,  $m = \frac{m_1}{k}$ ,  $n = \frac{n_1}{k}$  – рациональные  $\Rightarrow$

это просто частный случай рассмотренных выше интегралов

$$\int \sqrt[k]{x}^{m_1} (a + b \sqrt[k]{x}^{n_1})^p dx = \left[ \sqrt[k]{x} = y \Rightarrow x = y^k \Rightarrow dx = ky^{k-1} dy \right] = \int y^{m_1} (a + by^{n_1})^p ky^{k-1} dy$$

2)  $p = \frac{p_1}{k}$  – нецелое,  $q = \frac{m+1}{n}$  – целое  $\Rightarrow$  заменой переменных

$$\left[ (a + bx^n)^{\frac{1}{k}} = y \Rightarrow x^n = \frac{y^k - a}{b} \Rightarrow nx^{n-1} dx = \frac{k}{b} y^{k-1} dy \right]$$

сводится к интегрированию некоторой рациональной дроби

$$\begin{aligned} \int x^m (a + bx^n)^{\frac{p_1}{k}} dx &= \int x^m \frac{1}{n} x^{-(n-1)} (a + bx^n)^{\frac{p_1}{k}} nx^{n-1} dx = \\ &= \frac{1}{n} \int (x^n)^{\frac{m+1}{n}-1} (a + bx^n)^{\frac{p_1}{k}} nx^{n-1} dx = \frac{k}{nb} \int \left( \frac{y^k - a}{b} \right)^{q-1} y^{p_1+k-1} dy \end{aligned}$$

3) воспользуемся неоднозначностью представления подынтегрального выражения

$$\int x^m (a + bx^n)^p dx = \int x^m x^{np} (ax^{-n} + b)^p dx = \int x^{m+np} (b + ax^{-n})^p dx = \int x^{\tilde{m}} (\tilde{a} + \tilde{b}x^{\tilde{n}})^{\tilde{p}} dx$$

и для новых параметров  $\tilde{m} = m + np$ ,  $\tilde{n} = -n$ ,  $\tilde{p} = p$  проверим выполнение случая 2)

$$\tilde{p} = p = \frac{p_1}{k} - \text{нецелое}, \quad \tilde{q} = -\frac{\tilde{m}+1}{\tilde{n}} = -\frac{m+np+1}{-n} = \frac{m+1}{n} + p - \text{целое}$$

## 20. Интегрирование некоторых тригонометрических функций

Интегралы вида

$$\int \cos^n x \, dx, \quad \int \sin^n x \, dx \quad (n > 0)$$

интегрируются по-разному в зависимости от четности-нечетности  $n$

1)  $n = 2k + 1$  – нечетное  $\Rightarrow$

$$\int \cos^{2k+1} x \, dx = \int \cos^{2k} x \cdot \cos x \, dx \overset{\text{сделав замену}}{=} \int (1 - \sin^2 x)^k d \sin x = \left[ \sin x = y \right] = \int (1 - y^2)^k dy$$

2)  $n = 2k$  – четное  $\Rightarrow$

$$\int \cos^{2k} x \, dx = \int (\cos^2 x)^k dx = \int \left( \frac{1 + \cos 2x}{2} \right)^k dx \Rightarrow$$

возводим в степень  $k$  и для каждого слагаемого в зависимости от его степени применяем 1) или 2)

При нахождении интегралов вида

$$\int f(\sin x, \cos x) dx$$

прежде всего попытаемся отщипнуть множитель  $\cos x$  (или  $\sin x$ ) с таким расчетом, чтобы оставшаяся функция выражалась через “родственную”  $\sin x$  (или  $\cos x$ )

$$\int f(\sin x, \cos x) dx = \int g(\sin x) \cdot \cos x \, dx \overset{\text{сделав замену}}{\overset{\sin x = y}}{=} \int g(y) dy$$

или

$$\int f(\sin x, \cos x) dx = \int g(\cos x) \cdot \sin x \, dx \overset{\text{сделав замену}}{\overset{\cos x = y}}{=} - \int g(y) dy$$

Если не удалось отщипнуть множитель, отдельным случаем выступает однородная ситуация (при проведении преобразований полезно помнить, что  $1 \equiv \cos^2 x + \sin^2 x$ )

$$\int f(\sin x, \cos x) dx = \int g\left(\frac{\sin x}{\cos x}\right) dx = \int g(\operatorname{tg} x) dx \Rightarrow$$

Сделав замену переменной

$$\left[ \begin{array}{l} \operatorname{tg} x = y \\ x = \operatorname{arctg} y \Rightarrow dx = \frac{1}{1+y^2} dy \end{array} \right]$$

получим

$$\rightarrow = \int g(y) \frac{1}{1+y^2} dy$$



В общем случае вспомним тригонометрические формулы

$$\sin x = \frac{2\operatorname{tg} \frac{x}{2}}{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}, \quad \cos x = \frac{1 - \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}$$

и воспользуемся универсальной заменой переменной

$$\left[ \begin{array}{l} \operatorname{tg} \frac{x}{2} = y \\ x = 2 \operatorname{arctg} y \Rightarrow dx = \frac{2}{1 + y^2} dy \end{array} \right]$$

так что

$$\int f(\sin x, \cos x) dx = \int f\left(\frac{2\operatorname{tg} \frac{x}{2}}{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}, \frac{1 - \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}}\right) dx = \int f\left(\frac{2y}{1 + y^2}, \frac{1 - y^2}{1 + y^2}\right) \frac{2}{1 + y^2} dy$$

**Замечание.** Как обычно, универсальная замена переменной “выручает” всегда, но получаемое при этом подынтегральное выражение значительно более громоздко, по сравнению с частными случаями, которые полезно распознать и применить.

## Определенный интеграл

Пусть на конечном отрезке  $[a, b]$  задана функция  $f(x)$ .

Разобьем отрезок  $[a, b]$  точками деления

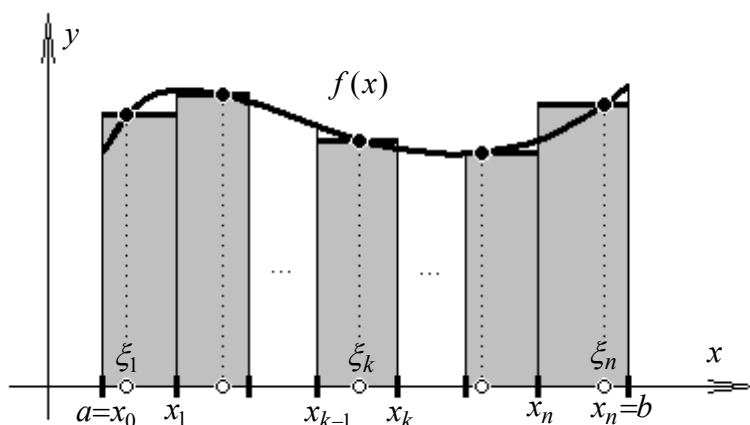
$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_{k-1} < x_k < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

на малые части  $[x_{k-1}, x_k]$  длиной  $\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$

и обозначим через  $d = \max_{1 \leq k \leq n} \Delta x_k$  диаметр разбиения.

Выберем на каждой малой части промежуточную точку  $\xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$ .

Составим интегральную сумму  $\sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta x_k$ .



Определенным интегралом (интегралом Римана) от функции  $f(x)$  по отрезку  $[a, b]$  называется предел интегральных сумм, когда диаметр разбиения стремится к нулю

$$\lim_{d \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta x_k = \int_a^b f(x) dx$$

если он существует, конечен и не зависит ни от способа разбиения, ни от выбора промежуточных точек.

Геометрический смысл: площадь под кривой  $y = f(x)$ ,  $x \in [a, b]$ .

Физический смысл: путь, пройденный со скоростью  $v = f(t)$  за период времени  $t \in [a, b]$

масса (заряд) стержня  $[a, b]$  с линейной плотностью  $\rho = f(x)$

**Первообразной** (обобщенной) функции  $f(x)$  на отрезке  $[a, b]$  называется **непрерывная**

на  $[a, b]$  функция  $F(x)$  такая, что  $F'(x) = f(x) \quad \forall x \in [a, b]$ , кроме, быть может, **конечного** набора точек  $a \leq c_0 < \dots < c_j < \dots < c_m \leq b$ , в которых  $F'(c_j) \neq f(c_j)$  или  $\nexists$

**Теорема** (формула Ньютона-Лейбница)

Пусть

1)  $\exists$  интеграл  $\int_a^b f(x) dx$

2)  $\exists$  первообразная  $F(x)$

$\Rightarrow$

$$1) \int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

Отметим правила интегрирования определенных интегралов, вытекающие из формулы Ньютона-Лейбница и соответствующих правил для неопределенных интегралов

### **Линейность**

$$\int_a^b (\alpha f(x) + \beta g(x)) dx = \alpha \int_a^b f(x) dx + \beta \int_a^b g(x) dx$$

### **Интегрирование по частям**

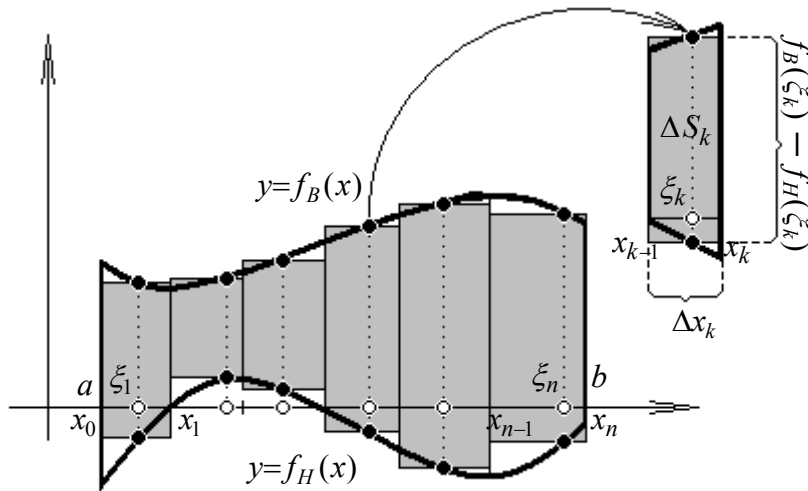
$$\int_a^b f(x) \cdot g'(x) dx = \int_a^b f(x) dg(x) = f(x) \cdot g(x) \Big|_a^b - \int_a^b g(x) df(x) = f(x) \cdot g(x) \Big|_a^b - \int_a^b g(x) \cdot f'(x) dx$$

### **Замена переменной**

$$\int_a^b f(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int_a^b f(g(x)) dg(x) = \left[ \begin{array}{c} g(x) = y \\ a \xrightarrow{x} b \Rightarrow g(a) \xrightarrow{y} g(b) \end{array} \right] = \int_{g(a)}^{g(b)} f(y) dy$$

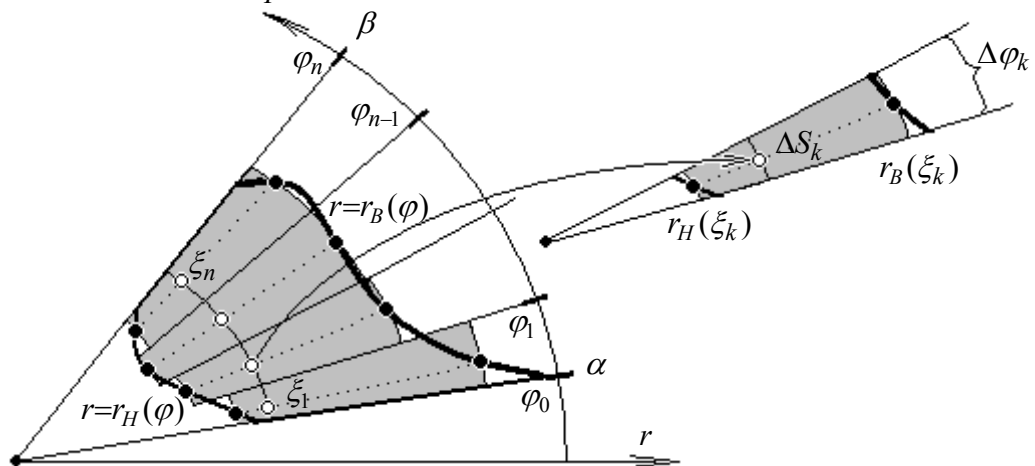
## 21. Площадь фигуры

Площадь “криволинейного прямоугольника”



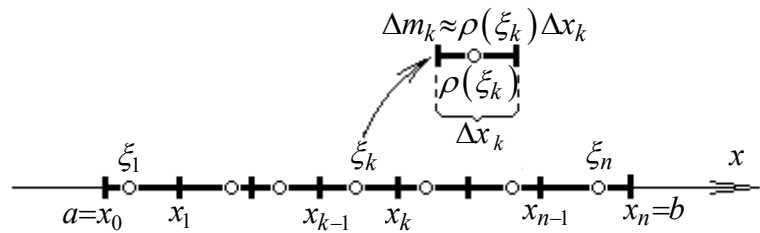
$$S = \sum_{k=1}^n \Delta S_k \approx \sum_{k=1}^n \left( f_B(\xi_k) - f_H(\xi_k) \right) \Delta x_k \Rightarrow S = \int_a^b \left( f_B(x) - f_H(x) \right) dx$$

Площадь “криволинейного сектора”



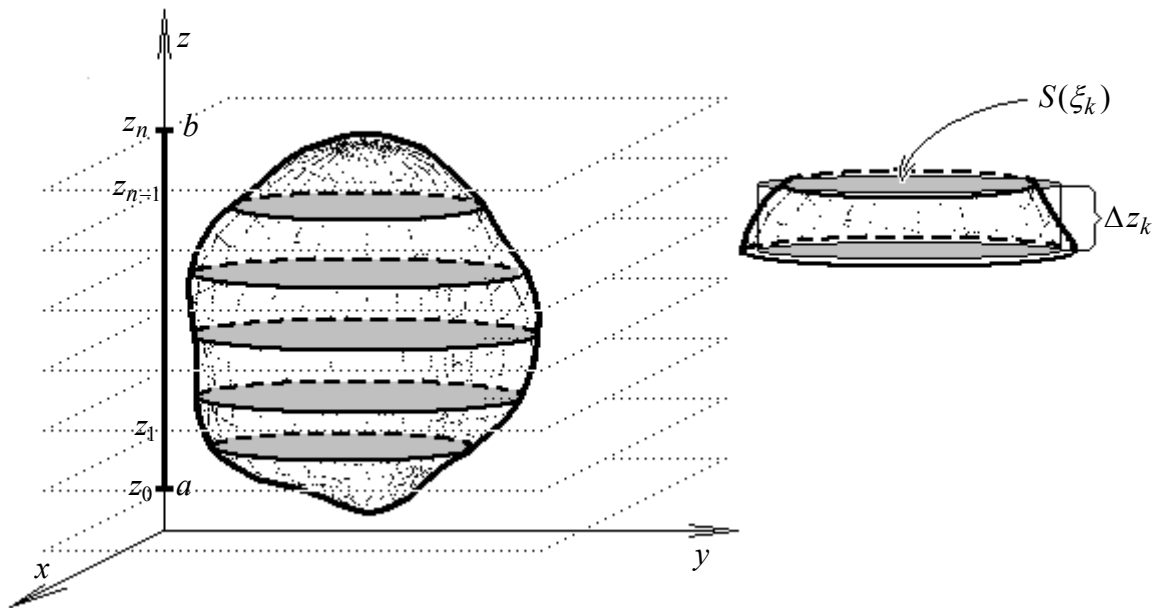
$$S = \sum_{k=1}^n \Delta S_k \approx \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \left( r_B^2(\xi_k) - r_H^2(\xi_k) \right) \Delta \varphi_k \Rightarrow S = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} \left( r_B^2(\varphi) - r_H^2(\varphi) \right) d\varphi$$

a)  $q = \int_a^b \rho(x) dx = \int_0^{2\pi} \cos x dx = 0$



## 22. Объем тела

Пусть тело заключено между горизонтальными плоскостями  $z=a$  и  $z=b$ . Если известна площадь сечения  $S(z)$  ( $a \leq z \leq b$ ) тела горизонтальной плоскостью  $z = \text{const}$ , то объем может быть найден по формуле



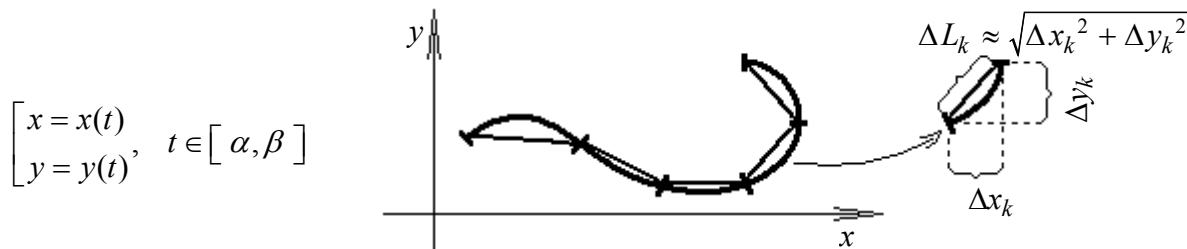
$$V = \sum_{k=1}^n \Delta V_k \approx \sum_{k=1}^n S(\xi_k) \Delta z_k \Rightarrow V = \int_a^b S(z) dz$$

По теореме Гульдина объем тела, образованного вращением фигуры вокруг не пересекающей ее оси, равен произведению длины окружности  $2\pi R$ , описываемой ее центром масс, на площадь фигуры  $S$

$$V = 2\pi R \cdot S$$

## 23. Длина и масса кривой

Пусть кривая задана параметрически



Определив длину кривой как предельное значение длин ломаных, вписанных в кривую, получим

$$L = \sum_{k=1}^n \Delta L_k \approx \sum_{k=1}^n \sqrt{\Delta x_k^2 + \Delta y_k^2} \approx \sum_{k=1}^n \sqrt{x'^2(\xi_k) + y'^2(\xi_k)} \Delta t_k \Rightarrow L = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt$$

Пусть кривая задана явно

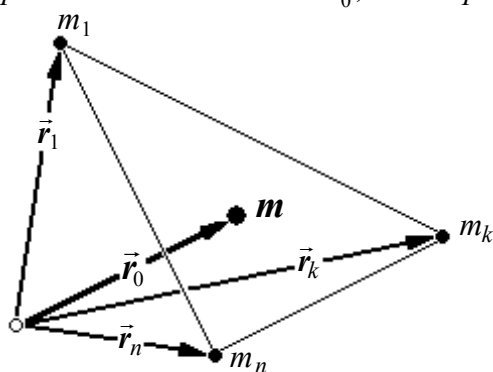
$$y = f(x), \quad x \in [a, b] \Rightarrow \begin{cases} x = x \\ y = f(x) \end{cases}, \quad x \in [a, b] \Rightarrow L = \int_a^b \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$$

Пусть кривая задана в полярных координатах

$$r = r(\varphi), \quad \varphi \in [\alpha, \beta] \Rightarrow \begin{cases} x = r(\varphi) \cos \varphi \\ y = r(\varphi) \sin \varphi \end{cases}, \quad \varphi \in [\alpha, \beta] \Rightarrow$$

$$L = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{(r(\varphi) \cos \varphi)' ^2 + (r(\varphi) \sin \varphi)' ^2} d\varphi = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{r^2(\varphi) + r'^2(\varphi)} d\varphi$$

Центр масс системы материальных точек  $\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_k, \dots, \vec{r}_n$  с массами  $m_1, \dots, m_k, \dots, m_n$  определяется как точка  $\vec{r}_0$ , в которой сосредоточена вся масса  $\mathbf{m} = \sum_{k=1}^n m_k$ , по формуле

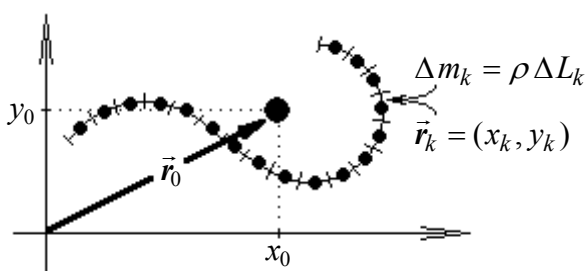


$$\vec{r}_0 = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^n \vec{r}_k m_k \Rightarrow \begin{cases} x_0 = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^n x_k m_k \\ y_0 = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^n y_k m_k \end{cases}$$

Пусть дана однородная кривая (линейная плотность  $\rho = \text{const}$  постоянна)

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}, \quad t \in [\alpha, \beta]$$

Разобьем кривую на достаточно малые дуги длиной  $\Delta L_k$  с массой  $\Delta m_k = \rho \Delta L_k$ , настолько малые, что каждую можно рассматривать как материальную точку.



Тогда

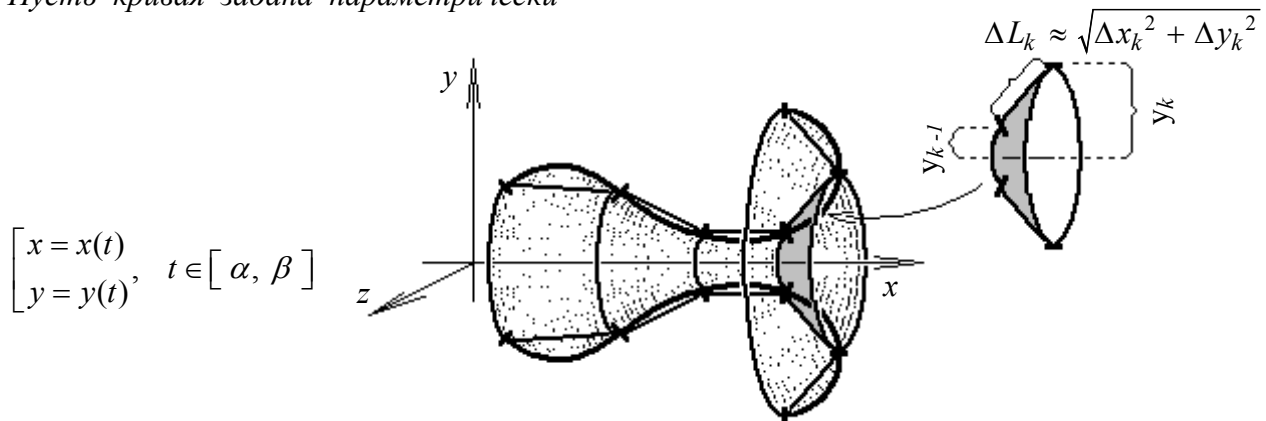
$$\begin{cases} x_0 \approx \frac{1}{m} \sum_{k=1}^n x_k \Delta m_k = \frac{1}{\rho L} \sum_{k=1}^n x_k \rho \Delta L_k \approx \frac{1}{L} \sum_{k=1}^n x(\xi_k) \sqrt{x'^2(\xi_k) + y'^2(\xi_k)} \Delta t_k \\ y_0 \approx \frac{1}{m} \sum_{k=1}^n y_k \Delta m_k = \frac{1}{\rho L} \sum_{k=1}^n y_k \rho \Delta L_k \approx \frac{1}{L} \sum_{k=1}^n y(\xi_k) \sqrt{x'^2(\xi_k) + y'^2(\xi_k)} \Delta t_k \end{cases}$$

Отсюда вытекают “точные” формулы

$$\begin{cases} x_0 = \frac{1}{L} \int_{\alpha}^{\beta} x(t) \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt \\ y_0 = \frac{1}{L} \int_{\alpha}^{\beta} y(t) \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt \end{cases}, \quad L = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt$$

## 24. Площадь поверхности вращения

Пусть кривая задана параметрически



и лежит по одну сторону от оси  $Ox$ :  $y(t) \geq 0$  (или  $Oy$ :  $x(t) \geq 0$ )

Определим площадь поверхности вращения вокруг оси  $Ox$  ( $Oy$ ) как предельное значение площадей, образованных вращением вокруг оси ломаных, вписанных в кривую. Учитывая, что каждое звено ломаной описывает боковую поверхность усеченного конуса, получим

$$S = \sum_{k=1}^n \Delta S_k \approx \sum_{k=1}^n \pi(y_{k-1} + y_k) \Delta L_k \approx 2\pi \sum_{k=1}^n y(\xi_k) \sqrt{x'^2(\xi_k) + y'^2(\xi_k)} \Delta t_k$$

так что

$$Ox: S = 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} y(t) \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt$$

$$Oy: S = 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} x(t) \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)} dt$$

Пусть кривая задана явно

$$y = f(x), x \in [a, b] \Rightarrow \begin{cases} x = x \\ y = f(x) \end{cases}, x \in [a, b] \Rightarrow$$

$$Ox: S = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$$

$$Oy: S = 2\pi \int_a^b x \sqrt{1 + f'^2(x)} dx$$

Пусть кривая задана в полярных координатах

$$r = r(\varphi), \varphi \in [\alpha, \beta] \Rightarrow \begin{cases} x = r(\varphi) \cos \varphi \\ y = r(\varphi) \sin \varphi \end{cases}, \varphi \in [\alpha, \beta] \Rightarrow$$

$$Ox: S = 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} r(\varphi) \sin \varphi \sqrt{r^2(\varphi) + r'^2(\varphi)} d\varphi$$

$$Oy: S = 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} r(\varphi) \cos \varphi \sqrt{r^2(\varphi) + r'^2(\varphi)} d\varphi$$



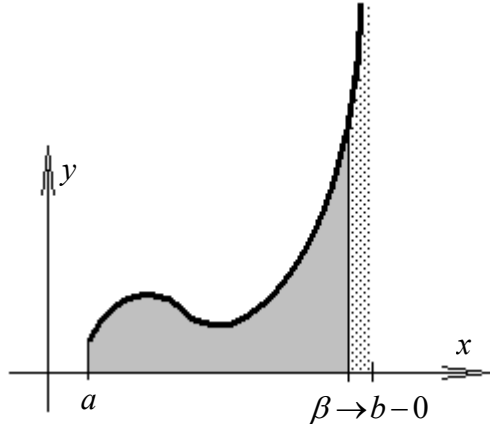
*По теореме Гульдина площадь поверхности, образованной вращением кривой вокруг не пересекающей ее оси, равна произведению длины окружности  $2\pi R$ , описываемой ее центром масс, на длину кривой  $L$*

$$S = 2\pi R \cdot L$$

## 25. Несобственные интегралы

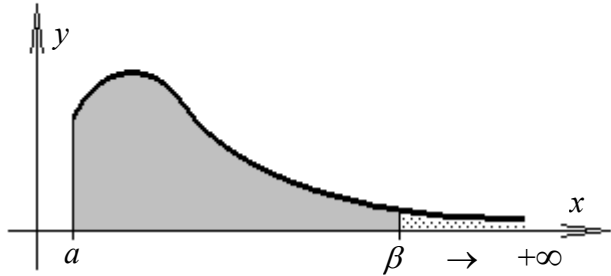
Несобственным интегралом от неограниченной функции называется

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\beta \rightarrow b-0} \int_a^{\beta} f(x) dx$$



Несобственным интегралом по неограниченному промежутку называется

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{\beta \rightarrow +\infty} \int_a^{\beta} f(x) dx$$



Обозначив через  $\omega = b-0, +\infty$ , удобно объединить оба случая

$$\int_a^{\omega} f(x) dx = \lim_{\beta \rightarrow \omega} \int_a^{\beta} f(x) dx$$

Если предел **существует и конечен**, несобственный интеграл называется **сходящимся**. Из формулы Ньютона-Лейбница

$$\int_a^{\omega} f(x) dx = \lim_{\beta \rightarrow \omega} \int_a^{\beta} f(x) dx = \lim_{\beta \rightarrow \omega} F(x) \Big|_a^{\beta} = \lim_{\beta \rightarrow \omega} (F(\beta) - F(a)) = F(\omega) - F(a) = F(x) \Big|_a^{\omega}$$

вытекает, что **сходимость** несобственного интеграла равносильна сходимости первообразной, т.е. **существованию конечного предела**

$$\lim_{x \rightarrow \omega} F(x) = F(\omega)$$

В случае **неотрицательной** подынтегральной функции  $f(x) \geq 0$  отметим следующие простые признаки сходимости несобственных интегралов, позволяющие выяснить сходимость опосредованно (т.е. без нахождения первообразной).

**Теорема** (признак сравнения в общей форме)

Пусть

$$1) (0 \leq) f(x) \leq g(x)$$

$\Rightarrow$

$$1) \text{ если "бóльший" } \int_a^{\omega} g(x) dx < \infty$$

$$\text{"мéньший"} \int_a^{\omega} f(x) dx < \infty$$

**сх**

$\Rightarrow$

$$\text{если "мéньший"} \int_a^{\omega} f(x) dx = \infty$$

$$\text{"бóльший"} \int_a^{\omega} g(x) dx = \infty$$

**расх**

**Теорема** (признак сравнения в предельной форме)

Пусть

$$1) (0 \leq) f(x) \sim_{x \rightarrow \omega} g(x)$$

$\Rightarrow$

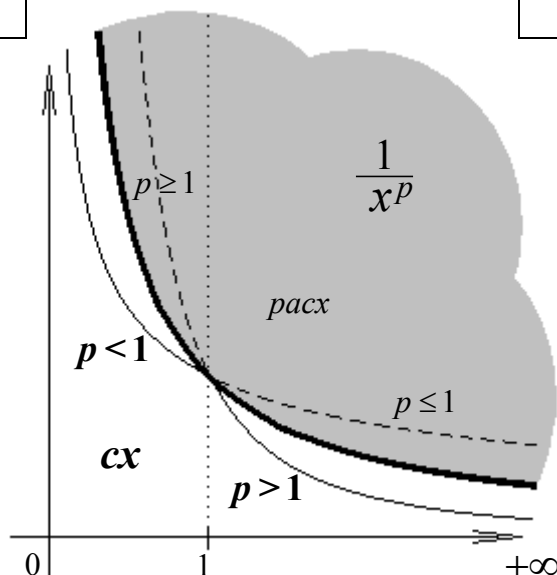
$$1) \text{ интегралы } \int_a^{\omega} f(x) dx, \int_a^{\omega} g(x) dx$$

**одновременно сходятся или расходятся**

В качестве “эталонных” функций, с которыми чаще всего приходится сравнивать другие функции, отметим степенные  $g(x) = \frac{1}{x^p}$  ( $p > 0$ )

$$\int_0^1 \frac{1}{x^p} dx = \begin{cases} p < 1, & cx \\ p \geq 1, & расx \end{cases}$$

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx = \begin{cases} p \leq 1, & расx \\ p > 1, & cx \end{cases}$$



$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx = \begin{cases} [p < 1] = \int_1^{+\infty} x^{-p} dx = \frac{x^{-p+1}}{-p+1} \Big|_1^{+\infty} = \frac{1}{1-p} \left( \underbrace{(+\infty)^{1-p}}_{+\infty} - 1 \right) = +\infty \\ [p = 1] = \int_1^{+\infty} \frac{1}{x} dx = \ln x \Big|_1^{+\infty} = \underbrace{\ln(+\infty) - \ln 1}_{+\infty} = +\infty \\ [p > 1] = \int_1^{+\infty} x^{-p} dx = \frac{x^{-p+1}}{-p+1} \Big|_1^{+\infty} = \frac{1}{p-1} \left( 1 - \underbrace{\frac{1}{(+\infty)^{p-1}}}_{+0} \right) < +\infty \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} p \leq 1, & расx \\ p > 1, & cx \end{cases}$$

$$\int_0^1 \frac{1}{x^p} dx = \begin{cases} [p < 1] = \int_0^1 x^{-p} dx = \frac{x^{-p+1}}{-p+1} \Big|_0^1 = \frac{1}{1-p} \left( 1 - \underbrace{(+0)^{1-p}}_{+0} \right) < +\infty \\ [p = 1] = \int_0^1 \frac{1}{x} dx = \ln x \Big|_0^1 = \underbrace{\ln 1 - \ln(+0)}_{-\infty} = +\infty \\ [p > 1] = \int_0^1 x^{-p} dx = \frac{x^{-p+1}}{-p+1} \Big|_0^1 = \frac{1}{p-1} \left( \underbrace{\frac{1}{(+0)^{p-1}}}_{+\infty} - 1 \right) = +\infty \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} p < 1, & cx \\ p \geq 1, & расx \end{cases}$$